

- 一、齿轮连杆机构求自由度，用瞬心法求传动比，相对角速度方向，高副低代，划分杆组。
- 二、连续两年偏心圆盘后今年考的是动平衡。
- 三、轮系传动比计算。
- 五、斜齿轮的参数计算。
- 六、判断四杆机构类型，求行程，最小传动角，判断有无急回特性，还有个 dt 的定性分析传动角变化规律。
- 七、转换机架法。
- 八、凸轮机构，求转角，推程和回程运动角，各运动副总反力和方向，力多边形和求驱动力矩